

# ФАКТОРИЗАЦИЯ МАТРИЦ РЕВЕРСНЫХ ПЕРЕСТАНОВОК\*

В. Н. Малозёмов  
malv@gamma.math.spbu.ru

О. В. Просеков  
sc2@pisem.net

2 мая 2006 г.

## 1. ФОРМУЛИРОВКА РЕЗУЛЬТАТА

Пусть  $s$  и  $n_1, n_2, \dots, n_s$  — натуральные числа, отличные от единицы. Введём обозначения

$$N = n_1 n_2 \cdots n_s; \quad N_\nu = n_{\nu+1} \cdots n_s \quad \text{при } \nu \in 0 : s-1; \quad N_s = 1; \\ \Delta_1 = 1; \quad \Delta_\nu = n_1 n_2 \cdots n_{\nu-1} \quad \text{при } \nu \in 2 : s+1.$$

Очевидно, что  $N_0 = N$  и  $\Delta_{\nu+1} N_\nu = N$  при всех  $\nu \in 0 : s$ .

Любое число  $i \in 0 : N-1$  с помощью последовательного деления можно единственным образом представить в виде

$$i = i_s(n_{s-1}n_{s-2} \cdots n_1) + i_{s-1}(n_{s-2} \cdots n_1) + \cdots + \\ + i_2 n_1 + i_1 = \sum_{\nu=1}^s i_\nu \Delta_\nu, \quad (1.1)$$

где  $i_\nu \in 0 : n_\nu - 1$ . Будем использовать компактную запись формулы (1.1):

$$i = (i_s, i_{s-1}, \dots, i_1)_{n_s, n_{s-1}, \dots, n_1}. \quad (1.2)$$

Правая часть (1.2) называется *смешанным кодом числа  $i$* .

Числу  $i$  сопоставим число с ревертированным кодом

$$\text{rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s} \left( (i_s, i_{s-1}, \dots, i_1)_{n_s, n_{s-1}, \dots, n_1} \right) = (i_1, i_2, \dots, i_s)_{n_1, n_2, \dots, n_s} = \\ = i_1(n_2 n_3 \cdots n_s) + i_2(n_3 \cdots n_s) + \cdots + i_{s-1} n_s + i_s = \sum_{\nu=1}^s i_\nu N_\nu.$$

---

\* Санкт-Петербургский городской семинар «Всплески (wavelets) и их приложения». Секция «Дискретный гармонический анализ»: <http://www.math.spbu.ru/user/dmp/dha/>

Ясно, что  $\text{rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s}(i) \in 0 : N - 1$ . Поскольку

$$\text{rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s}(\text{rev}_{n_s, n_{s-1}, \dots, n_1}(j)) = j, \quad j \in 0 : N - 1, \quad (1.3)$$

то преобразование  $\text{rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s}$  является перестановкой множества  $\{0, 1, \dots, N - 1\}$ .

Матрица реверсных перестановок определяется так:

$$\text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s}[i, j] = \begin{cases} 1, & \text{если } j = \text{rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s}(i), \\ 0 & \text{в остальных случаях.} \end{cases}$$

Индексы строк и столбцов матрицы  $\text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s}$  изменяются от 0 до  $N - 1$ .

Основным результатом данной статьи является следующая

**ТЕОРЕМА.** *Справедливы разложения*

$$\text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s} = \prod_{\nu=1}^{s-1} (I_{\Delta_\nu} \otimes \text{Rev}_{n_\nu, N_\nu}), \quad (1.4)$$

$$\text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s} = \prod_{\nu=2}^s (I_{N_\nu} \otimes \text{Rev}_{\Delta_\nu, n_\nu}), \quad (1.5)$$

$$\text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s} = \prod_{\nu=1}^{s-1} (\text{Rev}_{n_{s-\nu}, N_{s-\nu}} \otimes I_{\Delta_{s-\nu}}), \quad (1.6)$$

$$\text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s} = \prod_{\nu=2}^s (\text{Rev}_{\Delta_{s-\nu+2}, n_{s-\nu+2}} \otimes I_{N_{s-\nu+2}}). \quad (1.7)$$

Здесь  $I_n = I_n[0 : n - 1, 0 : n - 1]$  — единичная матрица  $n$ -го порядка и  $\otimes$  — знак кронекерова умножения матриц.

В правой части формул (1.4)–(1.7) присутствуют матрицы  $\text{Rev}$ , зависящие только от двух параметров.

Матрицы реверсных перестановок используются в теории быстрых ортогональных преобразований [1–4].

## 2. ПРЕДВАРИТЕЛЬНЫЕ СВЕДЕНИЯ

**2.1.** Сначала разберёмся с матрицами реверсных перестановок, зависящими от двух параметров. Согласно определению

$$\text{rev}_{n_1, n_2}(i_2 n_1 + i_1) = i_1 n_2 + i_2,$$

где  $i_\nu \in 0 : n_\nu - 1$ . Соответственно

$$\text{Rev}_{n_1, n_2}[i_2 n_1 + i_1, j_1 n_2 + j_2] = \begin{cases} 1 & \text{при } j_1 = i_1, j_2 = i_2, \\ 0 & \text{в остальных случаях.} \end{cases}$$

Вектор  $X = \text{Rev}_{n_1, n_2} x$  имеет следующие компоненты:

$$X = \left( x(0), x(n_2), \dots, x((n_1 - 1)n_2), x(1), x(n_2 + 1), \dots, x((n_1 - 1)n_2 + 1), \right. \\ \left. \dots, x(n_2 - 1), x(2n_2 - 1), \dots, x(n_1 n_2 - 1) \right).$$

Действие матрицы  $\text{Rev}_{n_1, n_2}$  можно пояснить на неформальном уровне. Для этого одномерный массив  $x$  представим в виде таблицы

$$\begin{array}{cccc} x(0), & x(1), & \dots, & x(n_2 - 1), \\ x(n_2), & x(n_2 + 1), & \dots, & x(2n_2 - 1), \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ x((n_1 - 1)n_2), & x((n_1 - 1)n_2 + 1), & \dots, & x(n_1 n_2 - 1). \end{array}$$

Вектор  $X = \text{Rev}_{n_1, n_2} x$  получится, если столбцы этой таблицы поочерёдно записать в одномерный массив.

**2.2.** Обратимся к общей матрице реверсных перестановок.

**ЛЕММА 1.** *Справедливо равенство*

$$\left( \text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s} \right)^T = \text{Rev}_{n_s, n_{s-1}, \dots, n_1}. \quad (2.1)$$

*Доказательство.* Поскольку  $\text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s}$  — матрица перестановок, то

$$\text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s} \left( \text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s} \right)^T = I_N. \quad (2.2)$$

Покажем, что

$$\text{Rev}_{n_s, n_{s-1}, \dots, n_1} \text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s} = I_N. \quad (2.3)$$

Отсюда и из (2.2) будет следовать (2.1).

Запишем выражение для элемента с индексами  $(i, j)$  матрицы из левой части (2.3):

$$\sum_{k=0}^{N-1} \text{Rev}_{n_s, n_{s-1}, \dots, n_1}[i, k] \times \text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s}[k, j] = \text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s}[\text{rev}_{n_s, n_{s-1}, \dots, n_1}(i), j].$$

Это выражение равно единице при  $j = \text{rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s}(\text{rev}_{n_s, n_{s-1}, \dots, n_1}(i))$  или, в силу (1.3), при  $j = i$ ; в остальных случаях оно равно нулю. Данное наблюдение соответствует (2.3). Лемма доказана.  $\square$

**2.3.** Возьмём, число  $i = (i_\nu, i_{\nu-1}, \dots, i_1)_{n_\nu, n_{\nu-1}, \dots, n_1} = j n_1 + i_1$ , где  $j = (i_\nu, i_{\nu-1}, \dots, i_2)_{n_\nu, n_{\nu-1}, \dots, n_2}$ .

**ЛЕММА 2.** Пусть  $i = j n_1 + i_1$ . Тогда

$$\text{rev}_{n_1, n_2, \dots, n_\nu}(i) = i_1 (n_2 n_3 \cdots n_\nu) + \text{rev}_{n_2, \dots, n_\nu}(j). \quad (2.4)$$

**Доказательство.** Имеем

$$\begin{aligned} & i_1 (n_2 n_3 \cdots n_\nu) + \text{rev}_{n_2, \dots, n_\nu}((i_\nu, i_{\nu-1}, \dots, i_2)_{n_\nu, n_{\nu-1}, \dots, n_2}) = \\ & = i_1 (n_2 n_3 \cdots n_\nu) + (i_2, i_3, \dots, i_\nu)_{n_2, n_3, \dots, n_\nu} = (i_1, i_2, \dots, i_\nu)_{n_1, n_2, \dots, n_\nu} = \\ & = \text{rev}_{n_1, n_2, \dots, n_\nu}(i), \end{aligned}$$

что равносильно (2.4).  $\square$

**2.4.** Напомним определение и некоторые свойства кронекерова умножения квадратных матриц [5, с. 80–82].

Кронекеровым произведением матриц  $A_m = A_m[0 : m - 1, 0 : m - 1]$  и  $B_n = B_n[0 : n - 1, 0 : n - 1]$  называется матрица  $D_{mn} = A_m \otimes B_n$  с элементами

$$D_{mn}[i n + j, i' n + j'] = A_m[i, i'] B_n[j, j'], \quad i, i' \in 0 : m - 1, \quad j, j' \in 0 : n - 1.$$

Операция кронекерова умножения ассоциативна.

Покажем, что

$$\text{Rev}_{m,n}(A_m \otimes B_n) = (B_n \otimes A_m) \text{Rev}_{m,n}. \quad (2.5)$$

Сравним элементы с индексами  $(i_2 m + i_1, i'_1 n + i'_2)$ , где  $i_1, i'_1 \in 0 : m - 1$ ,  $i_2, i'_2 \in 0 : n - 1$ . Запишем

$$\begin{aligned} & \left( \text{Rev}_{m,n}(A_m \otimes B_n) \right) [i_2 m + i_1, i'_1 n + i'_2] = \\ & = \sum_{k_1=0}^{m-1} \sum_{k_2=0}^{n-1} \text{Rev}_{m,n}[i_2 m + i_1, k_1 n + k_2] \times (A_m \otimes B_n)[k_1 n + k_2, i'_1 n + i'_2] = \\ & = (A_m \otimes B_n)[i_1 n + i_2, i'_1 n + i'_2] = A_m[i_1, i'_1] B_n[i_2, i'_2]. \end{aligned}$$

Вместе с тем,

$$\begin{aligned} & \left( (B_n \otimes A_m) \text{Rev}_{m,n} \right) [i_2 m + i_1, i'_1 n + i'_2] = \\ & = \sum_{k_1=0}^{m-1} \sum_{k_2=0}^{n-1} (B_n \otimes A_m)[i_2 m + i_1, k_2 m + k_1] \times \text{Rev}_{m,n}[k_2 m + k_1, i'_1 n + i'_2] = \\ & = (B_n \otimes A_m)[i_2 m + i_1, i'_2 m + i'_1] = B_n[i_2, i'_2] A_m[i_1, i'_1]. \end{aligned}$$

Равенство (2.5) установлено.

Умножим обе части (2.5) слева на  $Rev_{n,m}$ . Согласно (2.3) получим

$$A_m \otimes B_n = Rev_{n,m}(B_n \otimes A_m)Rev_{m,n}. \quad (2.6)$$

Нам потребуются ещё два свойства кронекерова умножения:

$$(A_m \otimes B_n)^T = A_m^T \otimes B_n^T;$$

для пар квадратных матриц  $A_m^{(\nu)}, B_n^{(\nu)}$ ,  $\nu \in 1 : s$ , порядков  $m$  и  $n$  соответственно справедлива формула

$$\prod_{\nu=1}^s (A_m^{(\nu)} \otimes B_n^{(\nu)}) = \left( \prod_{\nu=1}^s A_m^{(\nu)} \right) \otimes \left( \prod_{\nu=1}^s B_n^{(\nu)} \right).$$

В частности, если все  $A_m^{(\nu)}$  равны  $I_m$ , то

$$\prod_{\nu=1}^s (I_m \otimes B_n^{(\nu)}) = I_m \otimes \left( \prod_{\nu=1}^s B_n^{(\nu)} \right). \quad (2.7)$$

### 3. РЕКУРРЕНТНЫЕ СООТНОШЕНИЯ

**ЛЕММА 3.** При  $\nu = 3, 4, \dots, s$  справедливо рекуррентное соотношение

$$Rev_{n_1, n_2, \dots, n_\nu} = Rev_{n_1, n_2, \dots, n_\nu} (I_{n_1} \otimes Rev_{n_2, \dots, n_\nu}). \quad (3.1)$$

*Доказательство.* Обозначим  $N^{(\nu)} = n_1 n_2 \dots n_\nu$ ,  $N_1^{(\nu)} = n_2 \dots n_\nu$ . Возьмём произвольный вектор  $x$  с множеством индексов  $0 : N^{(\nu)} - 1$  и покажем, что

$$Rev_{n_1, n_2, \dots, n_\nu} x = Rev_{n_1, n_2, \dots, n_\nu} (I_{n_1} \otimes Rev_{n_2, \dots, n_\nu}) x. \quad (3.2)$$

Отсюда будет следовать (3.1).

Сравним компоненты векторов  $X = Rev_{n_1, n_2, \dots, n_\nu} x$  и  $Z = Rev_{n_1, N_1^{(\nu)}} Y$ , где  $Y = (I_{n_1} \otimes Rev_{n_2, \dots, n_\nu}) x$ . Как и в п. 2.3 зафиксируем индекс  $i = (i_\nu, i_{\nu-1}, \dots, i_1)_{n_\nu, n_{\nu-1}, \dots, n_1} = j n_1 + i_1$ . Имеем

$$\begin{aligned} X(i) &= x(\text{rev}_{n_1, n_2, \dots, n_\nu}(i)), \\ Z(i) &= Z(j n_1 + i_1) = Y(i_1 N_1^{(\nu)} + j). \end{aligned}$$

В силу (2.4)

$$\begin{aligned} Y(i_1 N_1^{(\nu)} + j) &= \sum_{i'_1=0}^{n_1-1} \sum_{j'=0}^{N_1^{(\nu)}-1} (I_{n_1} \otimes Rev_{n_2, \dots, n_\nu}) [i_1 N_1^{(\nu)} + j, i'_1 N_1^{(\nu)} + j'] \times \\ &\times x(i'_1 N_1^{(\nu)} + j') = \sum_{i'_1=0}^{n_1-1} \sum_{j'=0}^{N_1^{(\nu)}-1} I_{n_1} [i_1, i'_1] \times Rev_{n_2, \dots, n_\nu} [j, j'] \times x(i'_1 N_1^{(\nu)} + j') = \end{aligned}$$

$$= x(i_1(n_2 n_3 \cdots n_\nu) + \text{rev}_{n_2, \dots, n_\nu}(j)) = x(\text{rev}_{n_1, n_2, \dots, n_\nu}(i)).$$

Значит,  $Z(i) = X(i)$ . Равенство (3.2), равносильное утверждению леммы, установлено.  $\square$

Лемма 3 порождает ещё три рекуррентных соотношения:

$$\text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_\nu} = (I_{n_\nu} \otimes \text{Rev}_{n_1, \dots, n_{\nu-1}}) \text{Rev}_{\Delta_\nu, n_\nu}, \quad (3.3)$$

$$\text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_\nu} = (\text{Rev}_{n_2, \dots, n_\nu} \otimes I_{n_1}) \text{Rev}_{n_1, n_2 \cdots n_\nu}, \quad (3.4)$$

$$\text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_\nu} = \text{Rev}_{\Delta_\nu, n_\nu} (\text{Rev}_{n_1, \dots, n_{\nu-1}} \otimes I_{n_\nu}). \quad (3.5)$$

Проверим их.

Согласно (3.1)

$$\text{Rev}_{n_\nu, n_{\nu-1}, \dots, n_1} = \text{Rev}_{n_\nu, \Delta_\nu} (I_{n_\nu} \otimes \text{Rev}_{n_{\nu-1}, \dots, n_1}).$$

Перейдём к транспонированным матрицам и воспользуемся формулой (2.1). Получим (3.3).

Соотношение (3.4) выводится из (3.1) с помощью (2.6) и (2.3). Действительно,

$$\begin{aligned} \text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_\nu} &= \text{Rev}_{n_1, N_1^{(\nu)}} \left[ \text{Rev}_{N_1^{(\nu)}, n_1} (\text{Rev}_{n_2, \dots, n_\nu} \otimes I_{n_1}) \text{Rev}_{n_1, N_1^{(\nu)}} \right] = \\ &= (\text{Rev}_{n_2, \dots, n_\nu} \otimes I_{n_1}) \text{Rev}_{n_1, n_2 \cdots n_\nu}. \end{aligned}$$

Аналогичным образом (3.5) выводится из (3.3).

## 4. ДОКАЗАТЕЛЬСТВО ТЕОРЕМЫ

4.1. На основании (3.1) и (2.7) последовательно получаем

$$\begin{aligned} \text{Rev}_{n_1, n_2, \dots, n_s} &= \text{Rev}_{n_1, N_1} (I_{n_1} \otimes \text{Rev}_{n_2, \dots, n_s}) = \\ &= (I_{\Delta_1} \otimes \text{Rev}_{n_1, N_1}) (I_{\Delta_2} \otimes \text{Rev}_{n_2, \dots, n_s}), \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} I_{\Delta_2} \otimes \text{Rev}_{n_2, n_3, \dots, n_s} &= I_{\Delta_2} \otimes \left[ \text{Rev}_{n_2, N_2} (I_{n_2} \otimes \text{Rev}_{n_3, \dots, n_s}) \right] = \\ &= (I_{\Delta_2} \otimes \text{Rev}_{n_2, N_2}) (I_{\Delta_3} \otimes \text{Rev}_{n_3, \dots, n_s}), \end{aligned}$$

.....

$$\begin{aligned} I_{\Delta_{s-2}} \otimes \text{Rev}_{n_{s-2}, n_{s-1}, n_s} &= I_{\Delta_{s-2}} \otimes \left[ \text{Rev}_{n_{s-2}, N_{s-2}} (I_{n_{s-2}} \otimes \text{Rev}_{n_{s-1}, n_s}) \right] = \\ &= (I_{\Delta_{s-2}} \otimes \text{Rev}_{n_{s-2}, N_{s-2}}) (I_{\Delta_{s-1}} \otimes \text{Rev}_{n_{s-1}, N_{s-1}}). \end{aligned}$$

Объединив эти формулы, придём к (1.4).



## ЛИТЕРАТУРА

1. Власенко В. А., Лаппа Ю. М., Ярославский Л. П. *Методы синтеза быстрых алгоритмов свёртки и спектрального анализа сигналов*. М.: Наука, 1990. 180 с.
2. Johnson J., Johnson R. W., Rodriguez D., Tolimieri R. *A methodology for designing, modifying and implementing Fourier transform algorithms on various architectures* // *Circuits, Systems and Signal Processing*. 1990. V. 9. No. 4. P. 449–500.
3. Малоземов В. Н., Машарский С. М. *Обобщенные вейвлетные базисы, связанные с дискретным преобразованием Вилленкина-Крестенсона* // *Алгебра и анализ*. 2001. Т. 13. Вып. 1. С. 111–157.
4. Малоземов В. Н., Машарский С. М. *Основы дискретного гармонического анализа*. Части 1–3. СПб.: НИИММ, 2003. 320 с.
5. Воеводин В. В., Кузнецов Ю. А. *Матрицы и вычисления*. М.: Наука, 1984. 320 с.