

САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ
МАТЕМАТИКО-МЕХАНИЧЕСКИЙ ФАКУЛЬТЕТ
КАФЕДРА ИССЛЕДОВАНИЯ ОПЕРАЦИЙ

**БЫСТРОЕ ВЫЧИСЛЕНИЕ
ЦИКЛИЧЕСКИХ СВЕРТОК МАЛЫХ
ПОРЯДКОВ**

*Дипломная работа
Фролова Дмитрия Александровича*

Научный руководитель:
д. ф.-м. н., профессор В. Н. Малозёмов

Рецензент: О. В. Просеков

«Допустить к защите»
зав. каф., д. ф.-м. н., профессор Н. Н. Петров

Санкт-Петербург
2007

Содержание

Введение	3
1. Предварительные сведения	4
1.1. Система обозначений	4
1.2. Кронекерово произведение и прямая сумма матриц	5
1.3. Известные результаты	6
2. Полученные результаты	7
2.1. Факторизация матрицы Теплица порядка 3	7
2.2. Факторизация правоциркулянтной матрицы порядка 6	14
2.3. Факторизация правоциркулянтной матрицы порядка 7	19
2.4. Факторизация правоциркулянтной матрицы порядка 8	23
2.5. Факторизация правоциркулянтной матрицы порядка 9	26
Выводы	30
Литература	31

Введение

Данная работа посвящена быстрому вычислению циклических сверток малых порядков. Представлен современный подход к ускорению вычислений путем уменьшения количества элементарных операций (операций умножения и сложения).

Основная идея работы заключается в получении разложения матрицы циклической свертки в виде $H_N = CDA$, где D — диагональная матрица, A и C — матрицы, соответствующие предсложениям и постсложениям. Такая задача впервые была поставлена Виноградом, для решения которой им были получены алгоритмы коротких сверток, описанные в книге [1]. Выделение диагональной матрицы было обусловлено тем, что длинные операции имели более высокую сложность вычислений, чем короткие. При этом именно диагональная матрица определяет умножения, необходимые для вычисления свертки. На сегодняшний день в современной технике операция умножения по производительности совпадает с операцией сложения. На первый взгляд это кажется странным, однако существуют алгоритмы, показывающие это. Один из возможных алгоритмов описан в книге [2].

Алгоритмы Винограда вычисления циклических сверток малых порядков являются оптимальными в смысле минимальности числа умножений. Заметим, что в этих алгоритмах внимание числу операций сложения не уделялось. Мы попытаемся оптимизировать общее число операций сложения и умножения.

Хотя существует некоторое количество базовых преобразований и разложений, каждая размерность требует индивидуального подхода. Важным инструментом для решения задачи является применение блочной техники при работе с матрицами.

В статье [4] был рассмотрен вопрос о вычислении циклической свертки при $N = 2, 3, 4, 5$ на основе факторизации матрицы H_N , мы же разберем случаи $N = 6, 7, 8, 9$. Для получения эффективных разложений также будет получена факторизация матрицы Теплица размерности три.

Необходимость получения таких разложений обусловлена тем, что при больших N может быть применен метод простых множителей, и тогда эффективность всего алгоритма будет определяться эффективностью алгоритмов малых порядков.

Матрица D может быть представлена в виде $D = \text{diag } G$, где $G = Bh$. При получении разложений мы не будем факторизовывать матрицу B , т. к. при решении инженерных задач элементы G могут быть заданы непосредственно в фильтре.

1. Предварительные сведения

Напомним, что циклической сверткой сигналов x, h из \mathbb{C}_N называется сигнал $u = x * h$ с отсчетами

$$u_j = \sum_{k=0}^{N-1} x_k h_{j-k} = \sum_{k=0}^j x_k h_{j-k} + \sum_{k=j+1}^{N-1} x_k h_{N+j-k}, \quad j \in 0 : N-1. \quad (1)$$

Если ввести правоциркулянтную матрицу

$$H_N = \begin{bmatrix} h_0 & h_{N-1} & h_{N-2} & \dots & h_1 \\ h_1 & h_0 & h_{N-1} & \dots & h_2 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ h_{N-1} & h_{N-2} & h_{N-3} & \dots & h_0 \end{bmatrix},$$

то формулу (1) можно переписать так:

$$u = H_N x.$$

1.1. Система обозначений

Для удобства проведения дальнейших доказательств приведем систему обозначений, которая будет единой для всей работы. Введем в рассмотрение матрицы специального вида

$$P_1 = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad T_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}, \quad T_2 = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix},$$

$$T_3 = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}, \quad T_4 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}.$$

Нам потребуется матрица C_n (размерности $n \times n$) следующего вида

$$C_n = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & 1-n & 1 & \dots & 1 \\ 1 & 1 & 1-n & \dots & 1 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1-n \end{bmatrix}.$$

Отметим, что

$$C_n^{-1} = \frac{1}{n} D_n, \text{ где } D_n = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & -1 & 0 & \dots & 0 \\ 1 & 0 & -1 & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & 0 & 0 & \dots & -1 \end{bmatrix}.$$

Введем обозначение для теплицевой матрицы порядка n

$$TZ_n = \begin{bmatrix} h_0 & h_n & h_{n+1} & \dots & h_{2n-2} \\ h_1 & h_0 & h_n & \dots & h_{2n-3} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ h_{n-1} & h_{n-2} & h_{n-3} & \dots & h_0 \end{bmatrix}.$$

Обозначим через I_n единичную матрицу размерности n ($I_1 = 1$).

Если A — вещественнозначная матрица произвольной размерности, то A' — ее транспонированная.

1.2. Кронекерово произведение и прямая сумма матриц

Введем в рассмотрение операции кронекерова умножения и прямой суммы матриц.

Пусть $A_{k,l}$ и $B_{m,n}$ — прямоугольные вещественнозначные матрицы порядков $k \times l$ и $m \times n$ соответственно. Тогда *кронекеровым произведением* матриц $A_{k,l}$ и $B_{m,n}$ называется матрица $Q_{km,ln} = A_{k,l} \otimes B_{m,n}$, с элементами

$$Q_{km,ln}[(i-1)m+j, (i'-1)n+j'] = A[i, i'] B[j, j'].$$

Здесь $i \in 1:l$, $i' \in 1:l$, $j \in 1:m$, $j' \in 1:n$.

Более наглядно

$$Q_{km,ln} = \begin{bmatrix} A_{k,l}[1,1] B_{m,n} & A_{k,l}[1,2] B_{m,n} & \dots & A_{k,l}[1,l] B_{m,n} \\ A_{k,l}[2,1] B_{m,n} & A_{k,l}[2,2] B_{m,n} & \dots & A_{k,l}[2,l] B_{m,n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ A_{k,l}[k,1] B_{m,n} & A_{k,l}[k,2] B_{m,n} & \dots & A_{k,l}[k,l] B_{m,n} \end{bmatrix}.$$

Прямой суммой матриц $A_{k,l}$ и $B_{m,n}$ называется матрица $S_{k+m,l+n} = A_{k,l} \oplus B_{m,n}$, с элементами

$$S_{k+m,l+n}[i,j] = \begin{cases} A_{k,l}[i,j], & \text{если } 1 \leq i \leq k, 1 \leq j \leq l; \\ B_{m,n}[i,j], & \text{если } i > k, j > l; \\ 0 & \text{в остальных случаях.} \end{cases}$$

Здесь $i \in 1:k+m$, $j \in 1:l+n$.

Более наглядно

$$S_{k+m,l+n} = \begin{bmatrix} A_{k,l} & 0_{k,n} \\ 0_{m,l} & B_{m,n} \end{bmatrix}.$$

Если определено произведение CDA и B — квадратная матрица, то справедливо равенство

$$(B \oplus CDA) = (I \oplus C) (B \oplus D) (I \oplus A).$$

Это равенство может быть легко переписано для случая, когда B является прямоугольной матрицей.

1.3. Известные результаты

Приведем результаты, полученные в работе [4], с использованием новой системы обозначений.

УТВЕРЖДЕНИЕ 1. Для матрицы H_2 имеет место разложение:

$$H_2 = D_2 (\text{diag } G) D_2, \quad (2)$$

где

$$G = \frac{1}{2} D_2 \begin{bmatrix} h_0 \\ h_1 \end{bmatrix}.$$

УТВЕРЖДЕНИЕ 2. Для матрицы TZ_2 имеет место разложение:

$$TZ_2 = T_1 (\text{diag } G) T_1' P_1, \quad (3)$$

где

$$G = \begin{bmatrix} -h_0 + h_2 \\ -h_0 + h_1 \\ h_0 \end{bmatrix}.$$

УТВЕРЖДЕНИЕ 3. Для матрицы H_3 имеет место разложение:

$$H_3 = D_3 (I_1 \oplus T_1) \text{diag } G (I_1 \oplus T_1') D_3 (I_1 \oplus P_1), \quad (4)$$

где

$$G = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} h_0 + h_1 + h_2 \\ -3h_0 + 3h_2 \\ -3h_0 + 3h_1 \\ 2h_0 - h_1 - h_2 \end{bmatrix}.$$

УТВЕРЖДЕНИЕ 4. Для матрицы H_4 имеет место разложение:

$$H_4 = (D_2 \otimes I_2) (D_2 \oplus T_1) \text{diag } G (D_2 \oplus T_1') (I_2 \oplus P_1) (D_2 \otimes I_2), \quad (5)$$

где

$$G = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} h_0 + h_1 + h_2 + h_3 \\ h_0 - h_1 + h_2 - h_3 \\ -2h_0 - 2h_1 + 2h_2 + 2h_3 \\ -2h_0 + 2h_1 + 2h_2 - 2h_3 \\ 2h_0 - 2h_2 \end{bmatrix}.$$

2. Полученные результаты

2.1. Факторизация матрицы Теплица порядка 3

Рассмотрим вопрос о факторизации матрицы Теплица порядка три

$$TZ_3 = \begin{bmatrix} h_0 & h_3 & h_4 \\ h_1 & h_0 & h_3 \\ h_2 & h_1 & h_0 \end{bmatrix}.$$

УТВЕРЖДЕНИЕ 5. Для матрицы TZ_3 имеет место разложение:

$$TZ_3 = T_2 T_3 (\text{diag } G) T_4 T_2', \quad (6)$$

где вектор G определяется формулой (7).

Доказательство. Используем ход доказательства изнутри, т.е. сначала укажем диагональную матрицу, после чего с помощью линейных преобразований над ней получим матрицу Теплица.

Фиксируем диагональную матрицу

$$D = \text{diag } G = \text{diag} \begin{bmatrix} h_0 \\ h_0 - h_1 \\ h_3 - h_0 \\ h_4 - h_3 \\ h_3 - h_0 \\ h_2 - h_1 \\ h_1 - h_0 \end{bmatrix}.$$

Необходимо в первой строке получить элементы h_0, h_3, h_4 .

1. Выполним преобразование L_1 , где

$$L_1 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Получим

$$L_1 \text{diag } G =$$

$$= \begin{bmatrix} \mathbf{h}_0 & 0 & h_3 - h_0 & h_4 - h_3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & h_0 - h_1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & h_3 - h_0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & h_4 - h_3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & h_3 - h_0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & h_2 - h_1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & h_1 - h_0 \end{bmatrix}.$$

2. Выполним преобразование L_2 , где

$$L_2 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Получим

$$L_1 (\text{diag } G) L_2 =$$

$$= \begin{bmatrix} \mathbf{h}_0 & 0 & \mathbf{h}_3 & h_4 - h_3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & h_0 - h_1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & h_3 - h_0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & h_4 - h_3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & h_3 - h_0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & h_2 - h_1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & h_1 - h_0 \end{bmatrix}.$$

3. Выполним преобразование L_3 , где

$$L_3 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Получим

$$L_1 (\text{diag } G) L_2 L_3 =$$

$$= \begin{bmatrix} \mathbf{h}_0 & 0 & \mathbf{h}_3 & \mathbf{h}_4 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & h_0 - h_1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & h_3 - h_0 & h_3 - h_0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & h_4 - h_3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & h_3 - h_0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & h_2 - h_1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & h_1 - h_0 \end{bmatrix}.$$

Таким образом, в первой строке в столбцах 1, 3 и 4 стоят необходимые элементы. Теперь получим во второй строке элементы h_1 , h_0 , h_3 в указанном порядке.

4. Выполним преобразование L_4 , где

$$L_4 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Получим

$$L_4 L_1 (\text{diag } G) L_2 L_3 =$$

$$= \begin{bmatrix} \mathbf{h}_0 & 0 & \mathbf{h}_3 & \mathbf{h}_4 & 0 & 0 & 0 \\ h_0 & h_0 - h_1 & \mathbf{h}_0 & h_0 & h_3 - h_0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & h_3 - h_0 & h_3 - h_0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & h_4 - h_3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & h_3 - h_0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & h_2 - h_1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & h_1 - h_0 \end{bmatrix}.$$

5. Выполним преобразование L_5 , где

$$L_5 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Получим

$$L_4 L_1 (\text{diag } G) L_2 L_3 L_5 =$$

$$= \begin{bmatrix} \mathbf{h}_0 & 0 & \mathbf{h}_3 & \mathbf{h}_4 & 0 & 0 & 0 \\ \mathbf{h}_1 & h_0 - h_1 & \mathbf{h}_0 & \mathbf{h}_3 & h_3 - h_0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & h_3 - h_0 & h_3 - h_0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & h_4 - h_3 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & h_3 - h_0 & h_3 - h_0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & h_2 - h_1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & h_1 - h_0 \end{bmatrix}.$$

Значит, в столбцах 1, 3 и 4 получены первые две строки матрицы Теплица. Далее нам остается получить в одной из оставшихся строк элементы h_2 , h_1 , h_0 третьей строки матрицы TZ_3 .

6. Выполним преобразование L_6 , где

$$L_6 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Получим

$$L_6 L_4 L_1 (\text{diag } G) L_2 L_3 L_5 =$$

$$= \begin{bmatrix} \mathbf{h}_0 & 0 & \mathbf{h}_3 & \mathbf{h}_4 & 0 & 0 & 0 \\ \mathbf{h}_1 & h_0 - h_1 & \mathbf{h}_0 & \mathbf{h}_3 & h_3 - h_0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & h_3 - h_0 & h_3 - h_0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & h_4 - h_3 & 0 & 0 & 0 \\ h_1 & h_0 - h_1 & h_0 & \mathbf{h}_0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & h_2 - h_1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & h_1 - h_0 \end{bmatrix}.$$

7. Выполним преобразование L_7 , где

$$L_7 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Получим

$$L_6 L_4 L_1 (\text{diag } G) L_2 L_3 L_5 L_7 =$$

$$= \begin{bmatrix} \mathbf{h}_0 & 0 & \mathbf{h}_3 & \mathbf{h}_4 & 0 & 0 & 0 \\ \mathbf{h}_1 & h_0 - h_1 & \mathbf{h}_0 & \mathbf{h}_3 & h_3 - h_0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & h_3 - h_0 & h_3 - h_0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & h_4 - h_3 & 0 & 0 & 0 \\ h_1 & h_0 - h_1 & h_0 & \mathbf{h}_0 & 0 & 0 & 0 \\ h_2 - h_1 & 0 & 0 & 0 & 0 & h_2 - h_1 & 0 \\ 0 & 0 & h_1 - h_0 & 0 & 0 & 0 & h_1 - h_0 \end{bmatrix}.$$

8. Выполним преобразование L_8 , где

$$L_8 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Получим

$$L_8 L_6 L_4 L_1 (\text{diag } G) L_2 L_3 L_5 L_7 =$$

$$= \begin{bmatrix} \mathbf{h_0} & 0 & \mathbf{h_3} & \mathbf{h_4} & 0 & 0 & 0 \\ \mathbf{h_1} & h_0 - h_1 & \mathbf{h_0} & \mathbf{h_3} & h_3 - h_0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & h_3 - h_0 & h_3 - h_0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & h_4 - h_3 & 0 & 0 & 0 \\ \mathbf{h_2} & h_0 - h_1 & \mathbf{h_1} & \mathbf{h_0} & 0 & h_2 - h_1 & h_1 - h_0 \\ h_2 - h_1 & 0 & 0 & 0 & 0 & h_2 - h_1 & 0 \\ 0 & 0 & h_1 - h_0 & 0 & 0 & 0 & h_1 - h_0 \end{bmatrix}.$$

Остается выделить из общей матрицы необходимые девять элементов (выделенные жирным), которые сформируют матрицу TZ_3 .

9. Выполним преобразования L_9 и L_{10} , где

$$L_9 = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}, \quad L_{10} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Получим

$$L_{10} L_8 L_6 L_4 L_1 (\text{diag } G) L_2 L_3 L_5 L_7 L_9 = \begin{bmatrix} h_0 & h_3 & h_4 \\ h_1 & h_0 & h_3 \\ h_2 & h_1 & h_0 \end{bmatrix}.$$

Перемножая последовательно матрицы преобразований, получаем

$$TZ_3 = L_{10} L_8 L_6 L_4 L_1 (\text{diag } G) L_2 L_3 L_5 L_7 L_9 =$$

$$= \begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} \text{diag } G \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}.$$

Несложно проверить, что

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 1 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} = T_2 T_3, \quad \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} = T_4 T_2'.$$

Окончательно получаем

$$TZ_3 = T_2 T_3 (\text{diag } G) T_4 T_2',$$

где

$$G = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_0 \\ h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \end{bmatrix}. \quad (7)$$

Таким образом, для вычисления преобразования Теплица порядка три требуется 8 сложений и 7 умножений, т.е. 15 операций. \square

З а м е ч а н и е 1. Выбор матрицы G не является случайным. В исходной матрице TZ_3 в общем случае имеется пять различных элементов: h_0, h_1, h_2, h_3, h_4 , каждый из которых может быть получен линейной комбинацией строк и столбцов матрицы $\text{diag } G$. Необходимость двух последних элементов G , а именно $h_2 - h_1$ и $h_1 - h_0$, видна из хода доказательства.

З а м е ч а н и е 2. Отметим, что вычисление циклической свертки порядка три также требует 15 операций.

2.2. Факторизация правоциркулянтной матрицы порядка 6

Далее будут представлены два возможных варианта факторизации матрицы H_6 , имеющие различную эффективность.

Вариант наиболее эффективной факторизации.

УТВЕРЖДЕНИЕ 6. Для матрицы H_6 имеет место разложение:

$$H_6 = (D_2 \otimes I_3) (I_2 \otimes D_3) (I_2 \otimes (I_1 \oplus T_1)) \operatorname{diag} G \times \\ \times (I_2 \otimes (I_1 \oplus T_1')) (I_2 \otimes D_3) (I_2 \otimes (I_1 \oplus P_1)) (D_2 \otimes I_3),$$

где вектор G определяется формулой (11).

Доказательство. Запишем

$$H_6 = \begin{bmatrix} h_0 & h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_1 \\ h_1 & h_0 & h_5 & h_4 & h_3 & h_2 \\ h_2 & h_1 & h_0 & h_5 & h_4 & h_3 \\ h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & h_5 & h_4 \\ h_4 & h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & h_5 \\ h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_1 & h_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} H_3^{(0)} & H_3^{(1)} \\ H_3^{(1)} & H_3^{(0)} \end{bmatrix}.$$

Видно, что матрица H_6 является блочным вариантом матрицы H_2 . Тогда согласно (2) получаем:

$$\begin{bmatrix} H_3^{(0)} & H_3^{(1)} \\ H_3^{(1)} & H_3^{(0)} \end{bmatrix} = \frac{1}{2} (D_2 \otimes I_3) \operatorname{diag} \begin{bmatrix} H_3^{(0)} + H_3^{(1)} \\ H_3^{(0)} - H_3^{(1)} \end{bmatrix} (D_2 \otimes I_3). \quad (8)$$

Факторизуем каждый блок отдельно:

$$H_3^{(0)} + H_3^{(1)} = \begin{bmatrix} h_0 + h_3 & h_5 + h_2 & h_4 + h_1 \\ h_1 + h_4 & h_0 + h_3 & h_5 + h_2 \\ h_2 + h_5 & h_1 + h_4 & h_0 + h_3 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} D_3 (I_1 \oplus T_1) B_4^{(0)} \times \\ \times (I_1 \oplus T_1') D_3 (I_1 \oplus P_1),$$

$$H_3^{(0)} - H_3^{(1)} = \begin{bmatrix} h_0 - h_3 & h_5 - h_2 & h_4 - h_1 \\ h_1 - h_4 & h_0 - h_3 & h_5 - h_2 \\ h_2 - h_5 & h_1 - h_4 & h_0 - h_3 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} D_3 (I_1 \oplus T_1) B_4^{(1)} \times \\ \times (I_1 \oplus T_1') D_3 (I_1 \oplus P_1),$$

где

$$B_4^{(0)} = \text{diag} \begin{bmatrix} h_0 + h_1 + h_2 + h_3 + h_4 + h_5 \\ -3h_0 - 3h_3 + 3h_2 + 3h_5 \\ -3h_0 - 3h_3 + 3h_1 + 3h_4 \\ 2h_0 + 2h_3 - h_1 - h_4 - h_2 - h_5 \end{bmatrix},$$

$$B_4^{(1)} = \text{diag} \begin{bmatrix} h_0 + h_1 + h_2 - h_3 - h_4 - h_5 \\ -3h_0 + 3h_3 + 3h_2 - 3h_5 \\ -3h_0 + 3h_3 + 3h_1 - 3h_4 \\ 2h_0 - 2h_3 - h_1 + h_4 - h_2 + h_5 \end{bmatrix}.$$

Подставляя полученные разложения в (8), получаем

$$\begin{aligned} H_6 &= \frac{1}{6} (D_2 \otimes I_3) \left([D_3 (I_1 \oplus T_1) B_4^{(0)} (I_1 \oplus T_1') D_3 (I_1 \oplus P_1)] \oplus \right. \\ &\quad \left. \oplus [D_3 (I_1 \oplus T_1) B_4^{(1)} (I_1 \oplus T_1') D_3 (I_1 \oplus P_1)] \right) (D_2 \otimes I_3) = \\ &= (D_2 \otimes I_3) (I_2 \otimes D_3) (I_2 \otimes (I_1 \oplus T_1)) \frac{1}{6} (B_4^{(0)} \oplus B_4^{(1)}) \times \\ &\quad \times (I_2 \otimes (I_1 \oplus T_1')) (I_2 \otimes D_3) (I_2 \otimes (I_1 \oplus P_1)) (D_2 \otimes I_3). \end{aligned} \quad (9)$$

Обозначим

$$\text{diag } G := \frac{1}{6} (B_4^{(0)} \oplus B_4^{(1)}) = \text{diag} \frac{1}{6} \begin{bmatrix} h_0 + h_1 + h_2 + h_3 + h_4 + h_5 \\ -3h_0 - 3h_3 + 3h_2 + 3h_5 \\ -3h_0 - 3h_3 + 3h_1 + 3h_4 \\ 2h_0 + 2h_3 - h_1 - h_4 - h_2 - h_5 \\ h_0 + h_1 + h_2 - h_3 - h_4 - h_5 \\ -3h_0 + 3h_3 + 3h_2 - 3h_5 \\ -3h_0 + 3h_3 + 3h_1 - 3h_4 \\ 2h_0 - 2h_3 - h_1 + h_4 - h_2 + h_5 \end{bmatrix}. \quad (10)$$

Для представления матрицы G нам потребуются матрицы $A_{4,3}$ и P :

$$A_{4,3} = \text{diag} \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ -3 \\ 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \text{diag} \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ -3 \\ 1 \end{bmatrix} (I_1 \oplus T_1'), \quad P = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}.$$

Тогда

$$G = \frac{1}{6} (D_2 \otimes A_{4,3}) \begin{bmatrix} h_0 \\ h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix} = \frac{1}{6} (P \otimes I_4) (2I_4 \oplus I_4) (A_{4,3} \oplus (-A_{4,3})) (P' \otimes I_3) \begin{bmatrix} h_0 \\ h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix}. \quad (11)$$

При этом

$$(A_{4,3} \oplus (-A_{4,3})) = \text{diag} \begin{bmatrix} 1 \\ -3 \\ -3 \\ 1 \\ -1 \\ 3 \\ 3 \\ -1 \end{bmatrix} (I_2 \otimes (I_1 \oplus T'_1)) (I_2 \otimes D_3) (I_2 \otimes (I_1 \oplus P_1)).$$

Объединяя (9), (10), (11), получаем конечное представление для H_6 :

$$H_6 = (D_2 \otimes I_3) (I_2 \otimes D_3) (I_2 \otimes (I_1 \oplus T_1)) \text{diag } G \times \\ \times (I_2 \otimes (I_1 \oplus T'_1)) (I_2 \otimes D_3) (I_2 \otimes (I_1 \oplus P_1)) (D_2 \otimes I_3).$$

□

Замечание 3. Из последнего равенства следует, что вычисление шеститочечной свертки требует 34 сложения и 8 умножений, т.е. 42 операции.

Замечание 4. Факторизация, приведенная в работе [1], требует 52 операции.

С другой стороны, можно представить матрицу H_6 иначе.

УТВЕРЖДЕНИЕ 7. Для матрицы H_6 имеет место разложение:

$$H_6 = (D_3 \otimes I_2) ((I_1 \oplus T_1) \otimes I_2) \times \\ \times (D_2 \oplus (I_3 \otimes T_1)) \text{diag } G (D_2 \oplus (I_3 \otimes T'_1)) \times \\ \times (I_2 \oplus (I_3 \otimes P_1)) ((I_1 \oplus T'_1) \otimes I_2) (D_3 \otimes I_2) ((I_1 \oplus P_1) \otimes I_2),$$

где вектор G определяется формулой (15).

Доказательство. Запишем

$$H_6 = \begin{bmatrix} h_0 & h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_1 \\ h_1 & h_0 & h_5 & h_4 & h_3 & h_2 \\ h_2 & h_1 & h_0 & h_5 & h_4 & h_3 \\ h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & h_5 & h_4 \\ h_4 & h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & h_5 \\ h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_1 & h_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} H_2^{(0)} & H_2^{(2)} & H_2^{(1)} \\ H_2^{(1)} & H_2^{(0)} & H_2^{(2)} \\ H_2^{(2)} & H_2^{(1)} & H_2^{(0)} \end{bmatrix}.$$

Воспользуемся блочным вариантом матрицы H_3 . В соответствии с (4) получаем:

$$H_6 = (D_3 \otimes I_2) ((I_1 \oplus T_1) \otimes I_2) \operatorname{diag} \frac{1}{3} \begin{bmatrix} H_2^{(0)} + H_2^{(1)} + H_2^{(2)} \\ -3H_2^{(0)} + 3H_2^{(2)} \\ -3H_2^{(0)} + 3H_2^{(1)} \\ 2H_2^{(0)} - H_2^{(1)} - H_2^{(2)} \end{bmatrix} \times \quad (12)$$

$$\times ((I_1 \oplus T_1') \otimes I_2) (D_3 \otimes I_2) ((I_1 \oplus P_1) \otimes I_2).$$

Факторизуем каждый блок отдельно:

$$H_2^{(0)} + H_2^{(1)} + H_2^{(2)} = \begin{bmatrix} h_0 + h_2 + h_4 & h_1 + h_3 + h_5 \\ h_1 + h_3 + h_5 & h_0 + h_2 + h_4 \end{bmatrix} = \frac{1}{2} D_2 B_2^{(0)} D_2,$$

$$-3H_2^{(0)} + 3H_2^{(2)} = 3 \begin{bmatrix} -h_0 + h_4 & h_3 - h_5 \\ -h_1 + h_5 & -h_0 + h_4 \end{bmatrix} = 3 T_1 B_3^{(0)} T_1' P_1,$$

$$-3H_2^{(0)} + 3H_2^{(1)} = 3 \begin{bmatrix} -h_0 + h_2 & h_1 - h_5 \\ -h_1 + h_3 & -h_0 + h_2 \end{bmatrix} = 3 T_1 B_3^{(1)} T_1' P_1,$$

$$2H_2^{(0)} - H_2^{(1)} - H_2^{(2)} = \begin{bmatrix} 2h_0 - h_2 - h_4 & -h_1 - h_3 + 2h_5 \\ 2h_1 - h_3 - h_5 & 2h_0 - h_2 - h_4 \end{bmatrix} = T_1 B_3^{(2)} T_1' P_1,$$

где

$$B_2^{(0)} = \operatorname{diag} \begin{bmatrix} h_0 + h_1 + h_2 + h_3 + h_4 + h_5 \\ h_0 - h_1 + h_2 - h_3 + h_4 - h_5 \end{bmatrix},$$

$$B_3^{(0)} = \operatorname{diag} \begin{bmatrix} h_0 + h_3 - h_4 - h_5 \\ h_0 - h_1 - h_4 + h_5 \\ -h_0 + h_4 \end{bmatrix},$$

$$B_3^{(1)} = \operatorname{diag} \begin{bmatrix} h_0 + h_1 - h_2 - h_5 \\ h_0 - h_1 - h_2 + h_3 \\ -h_0 + h_2 \end{bmatrix},$$

$$B_3^{(2)} = \text{diag} \begin{bmatrix} -2h_0 - h_1 + h_2 - h_3 + h_4 + 2h_5 \\ -2h_0 + 2h_1 + h_2 - h_3 + h_4 - h_5 \\ 2h_0 - h_2 - h_5 \end{bmatrix}.$$

Подставляя полученные разложения в (12), получаем

$$\begin{aligned} H_6 &= (D_3 \otimes I_2) ((I_1 \oplus T_1) \otimes I_2) (D_2 \oplus (I_3 \otimes T_1)) \times \\ &\times \left(\frac{1}{6} B_2^{(0)} \oplus B_3^{(0)} \oplus B_3^{(1)} \oplus \frac{1}{3} B_3^{(2)} \right) (D_2 \oplus (I_3 \otimes T_1')) \times \\ &\times (I_2 \oplus (I_3 \otimes P_1)) ((I_1 \oplus T_1') \otimes I_2) (D_3 \otimes I_2) ((I_1 \oplus P_1) \otimes I_2). \end{aligned} \quad (13)$$

Обозначим

$$\begin{aligned} \text{diag } G &:= \left(\frac{1}{6} B_2^{(0)} \oplus B_3^{(0)} \oplus B_3^{(1)} \oplus \frac{1}{3} B_3^{(2)} \right) = \\ &= \text{diag} \begin{bmatrix} \frac{1}{6} (h_0 + h_1 + h_2 + h_3 + h_4 + h_5) \\ \frac{1}{6} (h_0 - h_1 + h_2 - h_3 + h_4 - h_5) \\ h_0 + h_3 - h_4 - h_5 \\ h_0 - h_1 - h_4 + h_5 \\ -h_0 + h_4 \\ h_0 + h_1 - h_2 - h_5 \\ h_0 - h_1 - h_2 + h_3 \\ -h_0 + h_2 \\ \frac{1}{3} (-2h_0 - h_1 + h_2 - h_3 + h_4 + 2h_5) \\ \frac{1}{3} (-2h_0 + 2h_1 + h_2 - h_3 + h_4 - h_5) \\ \frac{1}{3} (2h_0 - h_2 - h_4) \end{bmatrix}. \end{aligned} \quad (14)$$

Вектор G имеет вид

$$G = \frac{1}{6} \text{diag} \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ 6 \\ 6 \\ 6 \\ 6 \\ 6 \\ 6 \\ 2 \\ 2 \\ 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & 0 & 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & -1 & 0 & 0 & -1 \\ 1 & -1 & -1 & 1 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & -1 & 1 & -1 & 1 & 2 \\ -2 & 2 & 1 & -1 & 1 & -1 \\ 2 & 0 & -1 & 0 & -1 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} h_0 \\ h_1 \\ h_2 \\ h_3 \\ h_4 \\ h_5 \end{bmatrix}. \quad (15)$$

Объединяя (13), (14), (15), окончательно получаем

$$\begin{aligned} H_6 &= (D_3 \otimes I_2) ((I_1 \oplus T_1) \otimes I_2) \times \\ &\times (D_2 \oplus (I_3 \otimes T_1)) \operatorname{diag} G(D_2 \oplus (I_3 \otimes T_1')) \times \\ &\times (I_2 \oplus (I_3 \otimes P_1)) ((I_1 \oplus T_1') \otimes I_2) (D_3 \otimes I_2) ((I_1 \oplus P_1) \otimes I_2). \end{aligned}$$

□

Замечание 5. Из последнего равенства следует, что вычисление шеститочечной свертки требует 35 сложений и 11 умножений, т.е. 46 операций.

2.3. Факторизация правоциркулянтной матрицы порядка 7

УТВЕРЖДЕНИЕ 8. Для матрицы H_7 имеет место разложение:

$$\begin{aligned} H_7 &= D_7 (I_1 \oplus (T_1 \otimes I_3)) (I_1 \oplus (I_3 \otimes T_2)) \times \\ &\times (I_1 \oplus (I_3 \otimes T_3)) \operatorname{diag} G(I_1 \oplus (I_3 \otimes T_4)) \times \\ &\times (I_1 \oplus (I_3 \otimes T_2')) (I_1 \oplus (T_1' \otimes I_3)) (I_1 \oplus (P_1 \otimes I_3)) D_7, \end{aligned}$$

где вектор G определяется формулой (19).

Доказательство. Запишем

$$H_7 = \begin{bmatrix} h_0 & h_6 & h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_1 \\ h_1 & h_0 & h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_2 \\ h_2 & h_1 & h_0 & h_5 & h_4 & h_3 & h_3 \\ h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & h_5 & h_4 & h_4 \\ h_4 & h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & h_5 & h_5 \\ h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & h_6 \\ h_6 & h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_1 & h_0 \end{bmatrix}.$$

Обозначим $s = h_0 + h_1 + h_2 + h_3 + h_4 + h_5 + h_6$.

Тогда

$$C_7 H_7 C_7 = 7 \begin{bmatrix} s & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & & & & & & \\ 0 & & & & & & \\ 0 & & & B & & & \\ 0 & & & & & & \\ 0 & & & & & & \\ 0 & & & & & & \end{bmatrix},$$

где

$$B = \begin{bmatrix} 7h_0 - s & 7h_6 - s & 7h_5 - s & 7h_4 - s & 7h_3 - s & 7h_2 - s \\ 7h_1 - s & 7h_0 - s & 7h_6 - s & 7h_5 - s & 7h_4 - s & 7h_3 - s \\ 7h_2 - s & 7h_1 - s & 7h_0 - s & 7h_6 - s & 7h_5 - s & 7h_4 - s \\ 7h_3 - s & 7h_2 - s & 7h_1 - s & 7h_0 - s & 7h_6 - s & 7h_5 - s \\ 7h_4 - s & 7h_3 - s & 7h_2 - s & 7h_1 - s & 7h_0 - s & 7h_6 - s \\ 7h_5 - s & 7h_4 - s & 7h_3 - s & 7h_2 - s & 7h_1 - s & 7h_0 - s \end{bmatrix} =$$

$$= \begin{bmatrix} H_3^{(0)} & H_3^{(2)} \\ H_3^{(1)} & H_3^{(0)} \end{bmatrix}.$$

Используем блочный вариант формулы (3). Получим

$$B = \begin{bmatrix} H_3^{(0)} & H_3^{(2)} \\ H_3^{(1)} & H_3^{(0)} \end{bmatrix} = (T_1 \otimes I_3) \operatorname{diag} \begin{bmatrix} H_3^{(2)} - H_3^{(0)} \\ H_3^{(1)} - H_3^{(0)} \\ H_3^{(0)} \end{bmatrix} (T_1' \otimes I_3) (P_1 \otimes I_3). \quad (16)$$

Будем по отдельности факторизовывать блоки диагональной матрицы. Применим формулу (6) для представлением матрицы Теплица:

$$H_3^{(2)} - H_3^{(0)} = \begin{bmatrix} -7h_0 + 7h_4 & 7h_3 - 7h_6 & 7h_2 - 7h_5 \\ -7h_1 + 7h_5 & -7h_0 + 7h_4 & 7h_3 - 7h_6 \\ -7h_2 + 7h_6 & -7h_1 + 7h_5 & -7h_0 + 7h_4 \end{bmatrix} =$$

$$= 7 T_2 T_3 B_7^{(0)} T_4 T_2',$$

$$H_3^{(1)} - H_3^{(0)} = \begin{bmatrix} -7h_0 - 7h_3 & 7h_2 - 7h_6 & 7h_1 - 7h_5 \\ -7h_1 + 7h_4 & -7h_0 + 7h_3 & 7h_2 - 7h_6 \\ -7h_2 + 7h_5 & -7h_1 + 7h_4 & -7h_0 + 7h_3 \end{bmatrix} =$$

$$= 7 T_2 T_3 B_7^{(1)} T_4 T_2',$$

$$H_3^{(0)} = \begin{bmatrix} 7h_0 - s & 7h_6 - s & 7h_5 - s \\ 7h_1 - s & 7h_0 - s & 7h_6 - s \\ 7h_2 - s & 7h_1 - s & 7h_0 - s \end{bmatrix} =$$

$$= T_2 T_3 B_7^{(2)} T_4 T_2',$$

где

$$B_7^{(0)} = \text{diag} \begin{bmatrix} -h_0 + h_4 \\ -h_0 + h_1 + h_4 - h_5 \\ h_0 + h_3 - h_4 - h_6 \\ h_2 - h_3 - h_5 + h_6 \\ h_0 + h_3 - h_4 - h_6 \\ h_1 - h_2 - h_5 + h_6 \\ h_0 - h_1 - h_4 + h_5 \end{bmatrix}, \quad B_7^{(1)} = \text{diag} \begin{bmatrix} -h_0 + h_3 \\ -h_0 + h_1 + h_3 - h_4 \\ h_0 + h_2 - h_3 - h_6 \\ h_1 - h_2 - h_5 + h_6 \\ h_0 + h_2 - h_3 - h_6 \\ h_1 - h_2 - h_4 + h_5 \\ h_0 - h_1 - h_3 + h_4 \end{bmatrix}$$

$$B_7^{(2)} = \text{diag} \begin{bmatrix} 7h_0 - s \\ 7h_0 - 7h_1 \\ 7h_6 - 7h_0 \\ 7h_5 - 7h_6 \\ 7h_6 - 7h_0 \\ 7h_2 - 7h_1 \\ 7h_1 - 7h_0 \end{bmatrix}.$$

Подставляя полученные разложения в (16), получаем

$$B = (T_1 \otimes I_3) (I_3 \otimes T_2) (I_3 \otimes T_3) (7B_7^{(0)} \oplus 7B_7^{(1)} \oplus B_7^{(2)}) \times \\ \times (I_3 \otimes T_4) (I_3 \otimes T_2') (T_1' \otimes I_3) (P_1 \otimes I_3).$$

Отсюда следует, что

$$C_7 H_7 C_7 = 7 (I_1 \oplus (T_1 \otimes I_3)) (I_1 \oplus (I_3 \otimes T_2)) (I_1 \oplus (I_3 \otimes T_3)) \times \\ \times (s \oplus 7B_7^{(0)} \oplus 7B_7^{(1)} \oplus B_7^{(2)}) (I_1 \oplus (I_3 \otimes T_4)) (I_1 \oplus (I_3 \otimes T_2')) \times \\ \times (I_1 \oplus (T_1' \otimes I_3)) (I_1 \oplus (P_1 \otimes I_3)).$$

Для получения окончательного результата нам остается выразить H_7 :

$$H_7 = \frac{1}{7} D_7 (I_1 \oplus (T_1 \otimes I_3)) (I_1 \oplus (I_3 \otimes T_2)) (I_1 \oplus (I_3 \otimes T_3)) \times \\ \times (s \oplus 7B_7^{(0)} \oplus 7B_7^{(1)} \oplus B_7^{(2)}) (I_1 \oplus (I_3 \otimes T_4)) (I_1 \oplus (I_3 \otimes T_2')) \times \quad (17) \\ \times (I_1 \oplus (T_1' \otimes I_3)) (I_1 \oplus (P_1 \otimes I_3)) D_7.$$

2.4. Факторизация правоциркулянтной матрицы порядка 8

УТВЕРЖДЕНИЕ 9. Для матрицы H_8 имеет место разложение:

$$H_8 = (D_2 \otimes I_4) ((D_2 \oplus T_1) \otimes I_2) (D_2 \oplus (I_4 \otimes T_1)) \operatorname{diag} G (I_2 \oplus (I_4 \otimes T_1')) \times \\ \times (D_2 \oplus (I_4 \otimes P_1)) ((D_2 \oplus T_1') \otimes I_2) ((I_2 \oplus P_1) \otimes I_2) (D_2 \otimes I_4),$$

где вектор G определяется формулой (23).

Доказательство. Запишем

$$H_8 = \begin{bmatrix} h_0 & h_7 & h_6 & h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_1 \\ h_1 & h_0 & h_7 & h_6 & h_5 & h_4 & h_3 & h_2 \\ h_2 & h_1 & h_0 & h_7 & h_6 & h_5 & h_4 & h_3 \\ h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & h_7 & h_6 & h_5 & h_4 \\ h_4 & h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & h_7 & h_6 & h_5 \\ h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & h_7 & h_6 \\ h_6 & h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & h_7 \\ h_7 & h_6 & h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_1 & h_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} H_2^{(0)} & H_2^{(3)} & H_2^{(2)} & H_2^{(1)} \\ H_2^{(1)} & H_2^{(0)} & H_2^{(3)} & H_2^{(2)} \\ H_2^{(2)} & H_2^{(1)} & H_2^{(0)} & H_2^{(3)} \\ H_2^{(3)} & H_2^{(2)} & H_2^{(1)} & H_2^{(0)} \end{bmatrix}.$$

Матрица H_8 является блочным вариантом матрицы H_4 . Согласно (5),

$$H_8 = (D_2 \otimes I_4) ((D_2 \oplus T_1) \otimes I_2) \operatorname{diag} \frac{1}{4} \begin{bmatrix} H_2^{(0)} + H_2^{(1)} + H_2^{(2)} + H_2^{(3)} \\ H_2^{(0)} - H_2^{(1)} + H_2^{(2)} - H_2^{(3)} \\ -2H_2^{(0)} - 2H_2^{(1)} + 2H_2^{(2)} + 2H_2^{(3)} \\ -2H_2^{(0)} + 2H_2^{(1)} + 2H_2^{(2)} - 2H_2^{(3)} \\ 2H_2^{(0)} - 2H_2^{(2)} \end{bmatrix} \times \quad (20) \\ \times ((D_2 \oplus T_1') \otimes I_2) ((I_2 \oplus P_1) \otimes I_2) (D_2 \otimes I_4).$$

Факторизуем каждый блок отдельно:

$$H_2^{(0)} + H_2^{(1)} + H_2^{(2)} + H_2^{(3)} = \begin{bmatrix} h_0 + h_2 + h_4 + h_6 & h_1 + h_3 + h_5 + h_7 \\ h_1 + h_3 + h_5 + h_7 & h_0 + h_2 + h_4 + h_6 \end{bmatrix} = \\ = \frac{1}{2} D_2 B_2^{(0)} D_2, \\ H_2^{(0)} - H_2^{(1)} + H_2^{(2)} - H_2^{(3)} = \begin{bmatrix} h_0 - h_2 + h_4 - h_6 & -h_1 + h_3 - h_5 + h_7 \\ h_1 - h_3 + h_5 - h_7 & h_0 - h_2 + h_4 - h_6 \end{bmatrix} = \\ = T_1 B_3^{(0)} T_1' P_1,$$

$$\begin{aligned}
-2H_2^{(0)} - 2H_2^{(1)} + 2H_2^{(2)} + 2H_2^{(3)} &= 2 \begin{bmatrix} -h_0 - h_2 + h_4 + h_6 & -h_1 + h_3 + h_5 - h_7 \\ -h_1 - h_3 + h_5 + h_7 & -h_0 - h_2 + h_4 + h_6 \end{bmatrix} = \\
&= 2 T_1 B_3^{(1)} T_1' P_1, \\
-2H_2^{(0)} + 2H_2^{(1)} + 2H_2^{(2)} - 2H_2^{(3)} &= 2 \begin{bmatrix} -h_0 + h_2 + h_4 - h_6 & h_1 + h_3 - h_5 - h_7 \\ -h_1 + h_3 + h_5 - h_7 & -h_0 + h_2 + h_4 - h_6 \end{bmatrix} = \\
&= 2 T_1 B_3^{(2)} T_1' P_1, \\
2H_2^{(0)} - 2H_2^{(2)} &= 2 \begin{bmatrix} h_0 - h_4 & -h_3 + h_7 \\ h_1 - h_5 & h_0 - h_4 \end{bmatrix} = \\
&= 2 T_1 B_3^{(3)} T_1' P_1,
\end{aligned}$$

где

$$\begin{aligned}
B_2^{(0)} &= \text{diag} \begin{bmatrix} h_0 + h_1 + h_2 + h_3 + h_4 + h_5 + h_6 + h_7 \\ h_0 - h_1 + h_2 - h_3 + h_4 - h_5 + h_6 - h_7 \end{bmatrix}, \\
B_3^{(0)} &= \text{diag} \begin{bmatrix} -h_0 - h_1 + h_2 + h_3 - h_4 - h_5 + h_6 + h_7 \\ -h_0 + h_1 + h_2 - h_3 - h_4 + h_5 + h_6 - h_7 \\ h_0 - h_2 + h_4 - h_6 \end{bmatrix}, \\
B_3^{(1)} &= \text{diag} \begin{bmatrix} h_0 - h_1 + h_2 + h_3 - h_4 + h_5 - h_6 - h_7 \\ h_0 - h_1 + h_2 - h_3 - h_4 + h_5 - h_6 + h_7 \\ -h_0 - h_2 + h_4 + h_6 \end{bmatrix}, \\
B_3^{(2)} &= \text{diag} \begin{bmatrix} h_0 + h_1 - h_2 + h_3 - h_4 - h_5 + h_6 - h_7 \\ h_0 - h_1 - h_2 + h_3 - h_4 + h_5 + h_6 - h_7 \\ -h_0 + h_2 + h_4 - h_6 \end{bmatrix}, \\
B_3^{(3)} &= \text{diag} \begin{bmatrix} -h_0 - h_3 + h_4 + h_7 \\ -h_0 + h_1 + h_4 - h_5 \\ h_0 - h_4 \end{bmatrix}.
\end{aligned}$$

Подставляя полученные разложения в (20), получаем

$$\begin{aligned}
H_8 &= (D_2 \otimes I_4) ((D_2 \oplus T_1) \otimes I_2) (D_2 \oplus (I_4 \otimes T_1)) \times \\
&\times \left(\frac{1}{8} B_2^{(0)} \oplus \frac{1}{4} B_3^{(0)} \oplus \frac{1}{2} B_3^{(1)} \oplus \frac{1}{2} B_3^{(2)} \oplus \frac{1}{2} B_3^{(3)} \right) (I_2 \oplus (I_4 \otimes T_1')) \times \\
&\times (D_2 \oplus (I_4 \otimes P_1)) ((D_2 \oplus T_1') \otimes I_2) ((I_2 \oplus P_1) \otimes I_2) (D_2 \otimes I_4).
\end{aligned} \tag{21}$$

Обозначим

$$\text{diag } G := \left(\frac{1}{8} B_2^{(0)} \oplus \frac{1}{4} B_3^{(0)} \oplus \frac{1}{2} B_3^{(1)} \oplus \frac{1}{2} B_3^{(2)} \oplus \frac{1}{2} B_3^{(3)} \right), \tag{22}$$

2.5. Факторизация правоциркулянтной матрицы порядка 9

УТВЕРЖДЕНИЕ 10. Для матрицы H_9 имеет место разложение:

$$\begin{aligned} H_9 = & (D_3 \otimes I_3) ((I_1 \oplus T_1) \otimes I_3) (D_3 \oplus (I_3 \otimes T_2)) \times \\ & \times (I_1 \oplus T_1 \oplus (I_3 \otimes T_3)) \text{diag } G (I_1 \oplus T_1' \oplus (I_3 \otimes T_4)) (D_3 \oplus (I_3 \otimes T_2')) \times \\ & \times (I_1 \oplus P_1 \oplus I_9) ((I_1 \oplus T_1') \otimes I_3) (D_3 \otimes I_3) ((I_1 \oplus P_1) \otimes I_3), \end{aligned}$$

где вектор G определяется формулой (27).

Доказательство. Запишем

$$H_9 = \begin{bmatrix} h_0 & h_8 & h_7 & h_6 & h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_1 \\ h_1 & h_0 & h_8 & h_7 & h_6 & h_5 & h_4 & h_3 & h_2 \\ h_2 & h_1 & h_0 & h_8 & h_7 & h_6 & h_5 & h_4 & h_3 \\ h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & h_8 & h_7 & h_6 & h_5 & h_4 \\ h_4 & h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & h_8 & h_7 & h_6 & h_5 \\ h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & h_8 & h_7 & h_6 \\ h_6 & h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & h_8 & h_7 \\ h_7 & h_6 & h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_1 & h_0 & h_8 \\ h_8 & h_7 & h_6 & h_5 & h_4 & h_3 & h_2 & h_1 & h_0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} H_3^{(0)} & H_3^{(2)} & H_3^{(1)} \\ H_3^{(1)} & H_3^{(0)} & H_3^{(2)} \\ H_3^{(2)} & H_3^{(1)} & H_3^{(0)} \end{bmatrix}.$$

Матрица H_9 является блочным вариантом матрицы H_3 . Согласно (4),

$$\begin{aligned} H_9 = & (D_3 \otimes I_3) ((I_1 \oplus T_1) \otimes I_3) \text{diag } \frac{1}{3} \begin{bmatrix} H_3^{(0)} + H_3^{(1)} + H_3^{(2)} \\ -3H_3^{(0)} + 3H_3^{(2)} \\ -3H_3^{(0)} + 3H_3^{(1)} \\ 2H_3^{(0)} - H_3^{(1)} - H_3^{(2)} \end{bmatrix} \times \\ & \times ((I_1 \oplus T_1') \otimes I_3) (D_3 \otimes I_3) ((I_1 \oplus P_1) \otimes I_3). \end{aligned} \quad (24)$$

Факторизуем каждый блок отдельно:

$$\begin{aligned} H_3^{(0)} + H_3^{(1)} + H_3^{(2)} &= \begin{bmatrix} h_0 + h_3 + h_6 & h_2 + h_5 + h_8 & h_1 + h_4 + h_7 \\ h_1 + h_4 + h_7 & h_0 + h_3 + h_6 & h_2 + h_5 + h_8 \\ h_2 + h_5 + h_8 & h_1 + h_4 + h_7 & h_0 + h_3 + h_6 \end{bmatrix} = \\ &= \frac{1}{3} D_3 (I_1 \oplus T_1) B_4^{(0)} (I_1 \oplus T_1') D_3 (I_1 \oplus P_1). \end{aligned}$$

Воспользуемся представлением из (6):

$$\begin{aligned}
-3H_3^{(0)} + 3H_3^{(2)} &= 3 \begin{bmatrix} -h_0 + h_6 & h_5 - h_8 & h_4 - h_7 \\ -h_1 + h_7 & -h_0 + h_6 & h_5 - h_8 \\ -h_2 + h_8 & -h_1 + h_7 & -h_0 + h_6 \end{bmatrix} = \\
&= 3T_2 T_3 B_7^{(0)} T_4 T_2', \\
-3H_3^{(0)} + 3H_3^{(1)} &= 3 \begin{bmatrix} -h_0 + h_3 & h_2 - h_8 & h_1 - h_7 \\ -h_1 + h_4 & -h_0 + h_3 & h_2 - h_8 \\ -h_2 + h_5 & -h_1 + h_4 & -h_0 + h_3 \end{bmatrix} = \\
&= 3T_2 T_3 B_7^{(1)} T_4 T_2', \\
2H_3^{(0)} - H_3^{(1)} - H_3^{(2)} &= \begin{bmatrix} 2h_0 - h_3 - h_6 & -h_2 - h_5 + 2h_8 & -h_1 - h_4 + 2h_7 \\ 2h_1 - h_4 - h_7 & 2h_0 - h_3 - h_6 & -h_2 - h_5 + 2h_8 \\ 2h_2 - h_5 - h_8 & 2h_1 - h_4 - h_7 & 2h_0 - h_3 - h_6 \end{bmatrix} = \\
&= T_2 T_3 B_7^{(2)} T_4 T_2' P_1,
\end{aligned}$$

где

$$\begin{aligned}
B_4^{(0)} &= \text{diag} \begin{bmatrix} h_0 + h_1 + h_2 + h_3 + h_4 + h_5 + h_6 + h_7 + h_8 \\ -3h_0 + 3h_2 - 3h_3 + 3h_5 - 3h_6 + 3h_8 \\ -3h_0 + 3h_1 - 3h_3 + 3h_4 - 3h_6 + 3h_7 \\ 2h_0 - h_1 - h_2 + 2h_3 - h_4 - h_5 + 2h_6 - h_7 - h_8 \end{bmatrix}, \\
B_7^{(0)} &= \text{diag} \begin{bmatrix} -h_0 + h_6 \\ -h_0 + h_1 + h_6 - h_7 \\ h_0 + h_5 - h_6 - h_8 \\ h_4 - h_5 - h_7 + h_8 \\ h_0 + h_5 - h_6 - h_8 \\ h_1 - h_2 - h_7 + h_8 \\ h_0 - h_1 - h_6 + h_7 \end{bmatrix}, \quad B_7^{(1)} = \text{diag} \begin{bmatrix} -h_0 + h_3 \\ -h_0 + h_1 + h_3 - h_4 \\ h_0 + h_2 - h_3 - h_8 \\ h_1 - h_2 - h_7 + h_8 \\ h_0 + h_2 - h_3 - h_8 \\ h_1 - h_2 - h_4 + h_5 \\ h_0 - h_1 - h_3 + h_4 \end{bmatrix}, \\
B_7^{(2)} &= \text{diag} \begin{bmatrix} 2h_0 - h_3 - h_6 \\ 2h_0 - 2h_1 - h_3 + h_4 - h_6 + h_7 \\ -2h_0 - h_2 + h_3 - h_5 + h_6 + 2h_8 \\ -h_1 + h_2 - h_4 + h_5 + 2h_7 - 2h_8 \\ -2h_0 - h_2 + h_3 - h_5 + h_6 + 2h_8 \\ -2h_1 + 2h_2 + h_4 - h_5 + h_7 - h_8 \\ -2h_0 + 2h_1 + h_3 - h_4 + h_6 - h_7 \end{bmatrix}.
\end{aligned}$$

Объединяя (25), (26), (27), приходим к разложению

$$\begin{aligned}
 H_9 = & (D_3 \otimes I_3) ((I_1 \oplus T_1) \otimes I_3) (D_3 \oplus (I_3 \otimes T_2)) \times \\
 & \times (I_1 \oplus T_1 \oplus (I_3 \otimes T_3)) \text{diag } G (I_1 \oplus T_1' \oplus (I_3 \otimes T_4)) (D_3 \oplus (I_3 \otimes T_2')) \times \\
 & \times (I_1 \oplus P_1 \oplus I_9) ((I_1 \oplus T_1') \otimes I_3) (D_3 \otimes I_3) ((I_1 \oplus P_1) \otimes I_3).
 \end{aligned}$$

□

З а м е ч а н и е 11. Из последнего равенства следует, что вычисление девятиточной свертки требует 68 сложений и 25 умножений, т.е. 93 операции.

З а м е ч а н и е 12. Факторизация, приведенная в книге [3], также требует 93 операции.

З а м е ч а н и е 13. Не исключено, что факторизации правоциркулянтных матриц порядков 8 и 9 могут быть улучшены в смысле уменьшения количества операций. Возможно, этого можно достичь путем получения разложений матриц Теплица более высоких порядков, чем приведены в работе.

Выводы

Объединим результаты дипломной работы и работы [4]. Сравним их с разложениями, приведенными в Приложении А работы [1] и книге [3].

Факторизуемая матрица	Количество операций по полученным разложениям	Количество операций по разложениям, приведенным в [1] и [3]
H_2	6 операций	6 операций
TZ_2	6 операций	—
H_3	15 операций	15 операций
TZ_3	15 операций	—
H_4	20 операций	20 операций
H_5	41 операция	41 операция
H_6	42 операции	52 операции
H_7	79 операций	86 операций
H_8	60 операций	60 операций
H_9	93 операции	93 операции

ЛИТЕРАТУРА

1. Агарвал Р. К., Кули Дж. У. *Новые алгоритмы для цифровой свертки*. В кн.: Макклелан Дж. Х., Рейдер Ч. М. *Применение теории чисел в цифровой обработке сигналов*. М.: Радио и связь, 1983. С 91-117.
2. Ахо А., Хопкрофт Дж., Ульман Дж. *Построение и анализ вычислительных алгоритмов*. М.: Мир, 1979.
3. Блейхут Р. *Быстрые алгоритмы цифровой обработки сигналов*. М.: Мир, 1989.
4. Малозёмов В. Н., Просеков О. В. *Быстрое вычисление циклических сверток малых порядков* // <http://www.math.spbu.ru/user/dmp/dha/> Избранные доклады. 18 октября 2005 г.